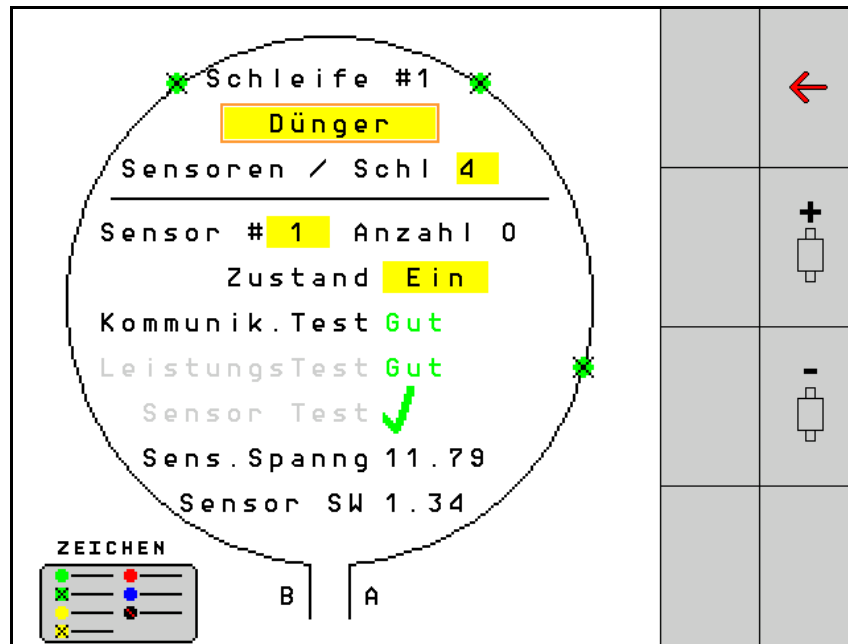


# 操作说明书

## AMAZONE

种子管路监控装置

肥料管路监控装置



MG6386  
BAG0127.6 06.19  
德国印刷

首次调试前阅读并遵守本  
操作说明书！  
妥善保存以备将来使用！

zh



# 阅读和遵守

使用说明书是必要且实用的；从其他人那里听说不足以认识到机器的好处，从而购买并相信它能完成所有工作。出现问题的人员不仅可能会伤害到自己，还可能犯下错误，致使机器出现故障。为了达到出色的效果，必须深入领会，熟悉掌握机器上的每个装置和操作方法。只有这样，才能对机器和自己都感到满意。这就是本使用说明书的目的。

---

莱比锡 Plagwitz 1872 年。





<b>1</b>	<b>用户注意事项 .....</b>	<b>4</b>
1.1	文件用途 .....	4
1.2	操作说明书中的方位说明 .....	4
1.3	所用表达方式.....	4
<b>2</b>	<b>一般安全注意事项 .....</b>	<b>5</b>
2.1	安全标识.....	5
<b>3</b>	<b>产品说明 .....</b>	<b>6</b>
<b>4</b>	<b>概览.....</b>	<b>6</b>
<b>5</b>	<b>安装和连接.....</b>	<b>7</b>
5.1	在回路中连接传感器.....	7
5.2	连接电缆束 .....	8
5.3	系统布局示例.....	9
<b>6</b>	<b>首次启动 .....</b>	<b>13</b>
6.1	首次配置.....	14
<b>7</b>	<b>系统的运行 .....</b>	<b>15</b>
7.1	信息显示.....	16
7.2	回路配置显示.....	18
7.3	设置行驶轨道监控 .....	20
7.4	系统测试 .....	21
7.5	系统概览.....	25
7.6	诊断模块.....	25
<b>8</b>	<b>维护.....</b>	<b>28</b>
<b>9</b>	<b>报警.....</b>	<b>29</b>

---

# 1 用户注意事项

---

用户注意事项章介绍操作说明书的使用信息。

## 1.1 文件用途

---

本操作说明书

- 对操作进行说明。
- 给出安全、高效使用机器的重要信息。
- 是机器的一部分，并且总是随机器或在牵引车一同发送。
- 应妥善保存以备将来使用！

## 1.2 操作说明书中的方位说明

---

本操作说明书中的所有方向均是指行驶方向。

## 1.3 所用表达方式

---

### 操作说明和反应

---

用带编号的操作说明表达操作员要执行的动作。  
请遵守操作指令的规定顺序。用箭头标示机器对操作说明的反应。

举例：

1. 操作说明 1
- 机器对操作说明 1 的反应
2. 操作说明 2

### 列举

---

无顺序要求的列举表现为逐一列出细目。

举例：

- 点 1
- 点 2

### 图片中的位置编号

---

括号内的数字表示途中的位置编号。  
第一个数字指图片编号，第二个数字指图中的位置编号。

举例（图 3/6）

- 图 3
- 位置 6

## 2 一般安全注意事项

### 2.1 安全标识

安全注意事项使用了三角形安全标志和信号词。  
信号词（危险、警告、小心）描述危险的严重程度并有以下含义：



#### 危险

表示直接的高度危险，如不可避免，会导致死亡或严重的身体伤害（损失身体部分或长期伤害）。  
不遵守此提示，会直接面临死亡或严重身体伤害的威胁。



#### 警告

表示潜在的中度危险，如不可避免，可能导致死亡或（严重的）身体伤害。  
不遵守此提示，可能面临死亡或严重身体伤害的威胁。



#### 小心

表示低度危险，如不可避免，可能造成轻度或中度身体伤害或者财产损失。



#### 重要

表示为了恰当的使用机器，而必须执行的特殊行为或动作。  
不遵守此提示，可能导致机器故障或者环境破坏。



#### 提示

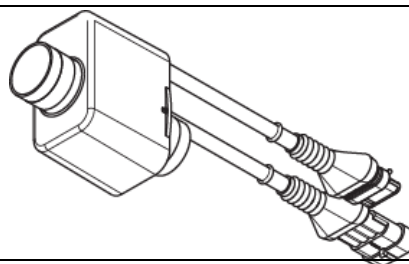
表示使用窍门和特殊的有益信息。  
此类提示帮助您优化使用您机器上的所有功能。

### 3 产品说明

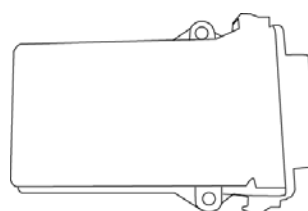
该系统用于借助传感器监控种子撒播情况。  
 通过ISOBUS终端显示（例如：AMATRON 3）。  
 AMATRON 3: 接通AMATRON 3后选择ISOBUS模式。

### 4 概览

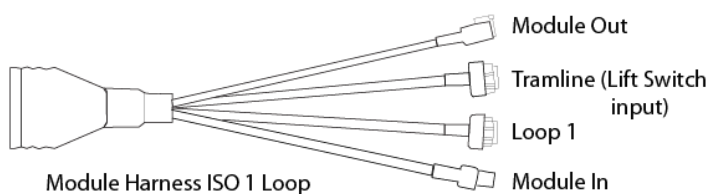
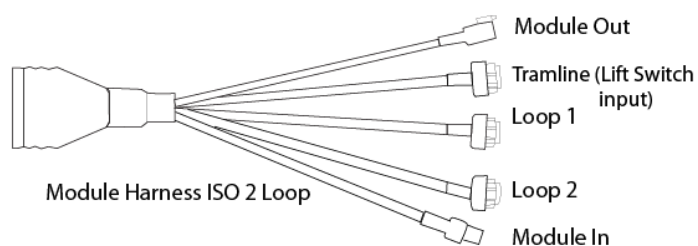
传感器:



模块:

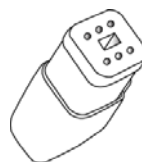


用于一个或两个回路的模块电  
 缆束。



CAN端接器

CAN端接器连接到最后一个模块  
 的Out插头。



## 5 安装和连接

### 5.1 在回路中连接传感器

传感器与某一个回路连接。

1. 该回路中的第一个传感器连接到A/B电缆束的端子B。
2. 连接传感器1的另一个连接器并连接传感器2。
3. 对该回路中的所有传感器重复此过程。  
在一个回路中必须至少连接2个或最多54个传感器。  
最多可以有8个回路，最多可以有432个传感器。
4. 将回路中的最后一个传感器连接到A/B电缆束的端子A。

传感器按回路中相应的顺序和回路类型（种子或肥料）进行编号。

- 回路1：传感器1到传感器54  
示例：种子1至54
- 回路2：传感器1到传感器54  
示例：肥料1至54
- 回路3：传感器1到传感器54  
示例：种子55至109
- 回路4：传感器1到传感器54  
示例：肥料55至109



锁片必须在插入时卡紧。

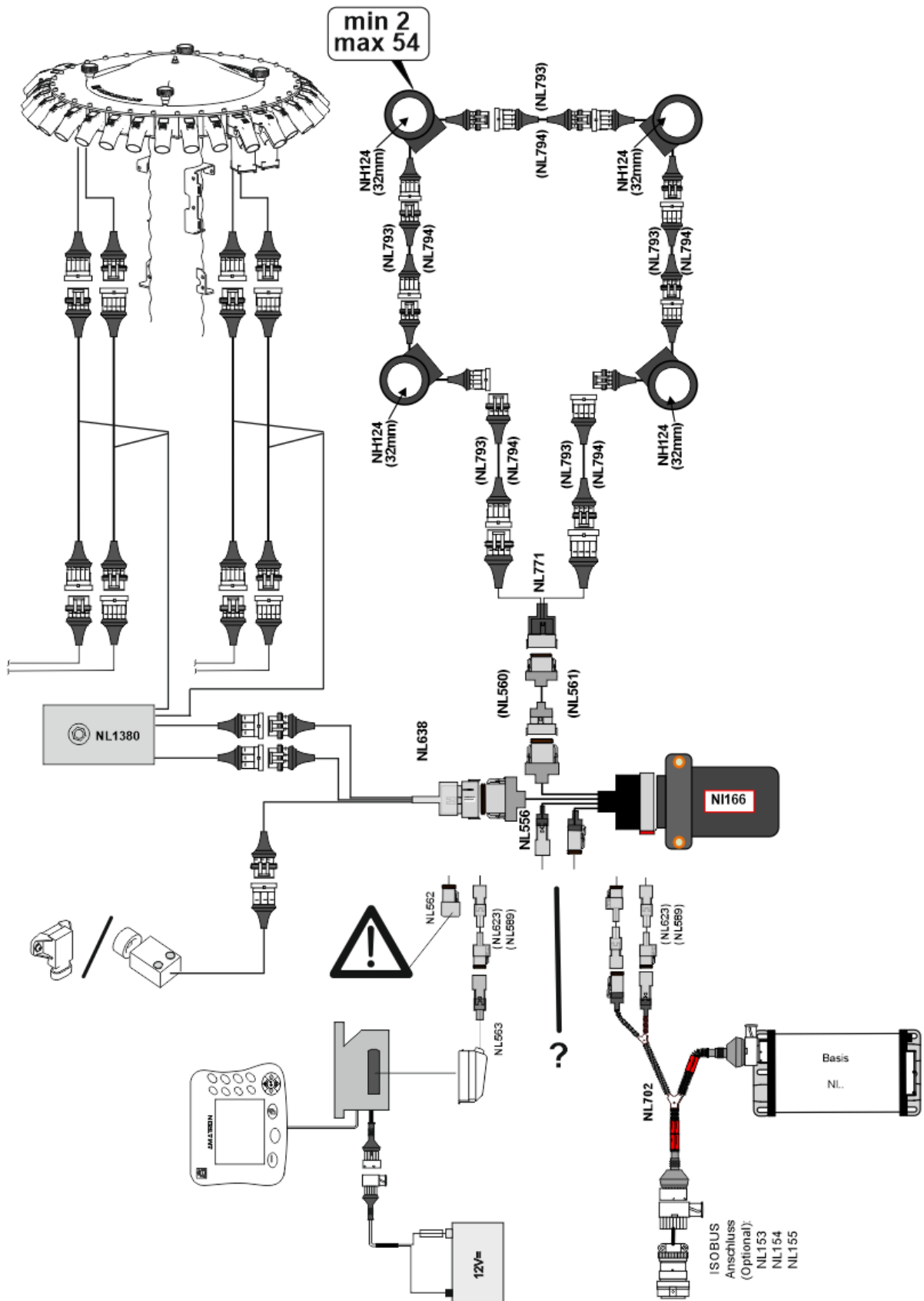
## 5.2 连接电缆束

---

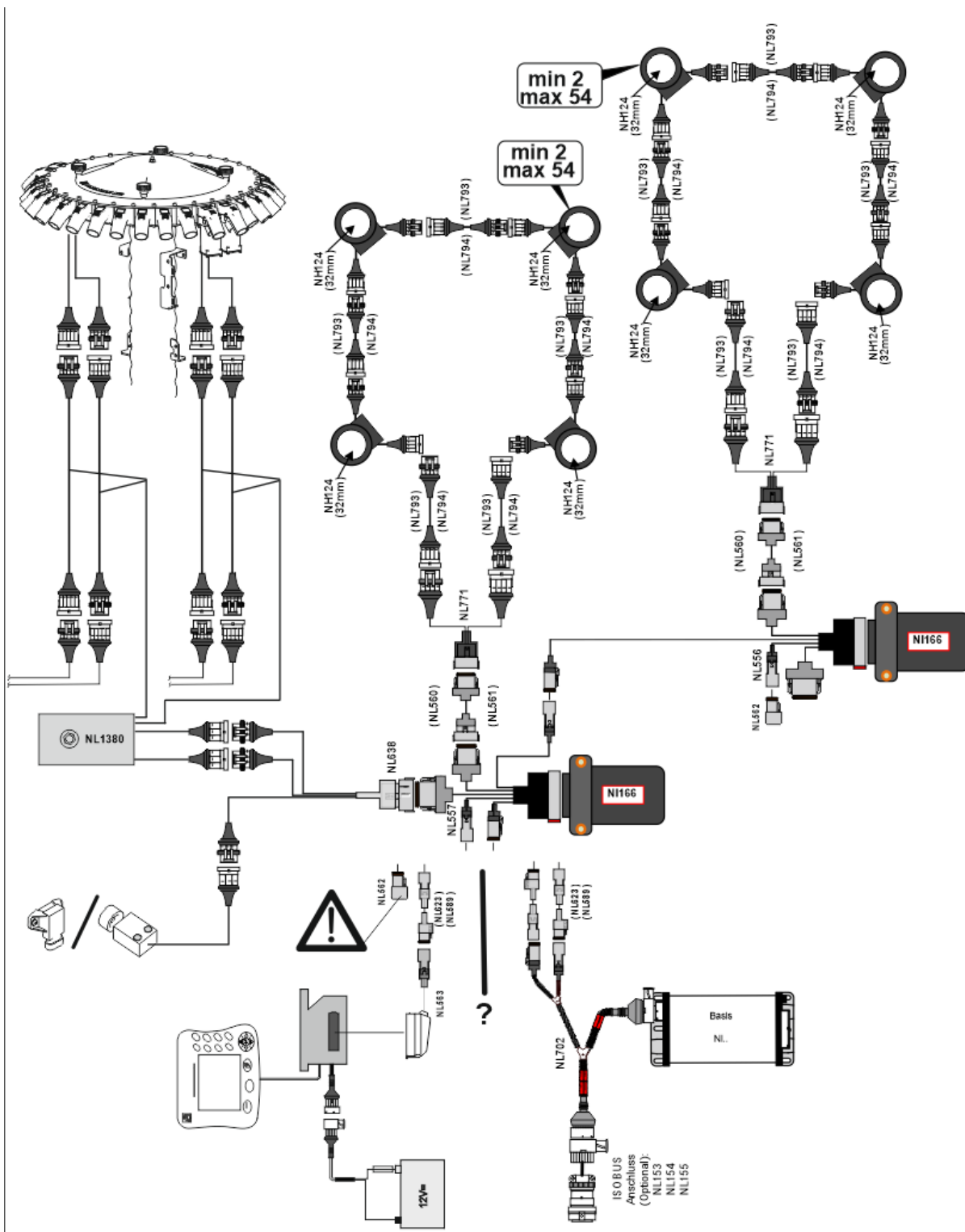
1. 将一个电缆束与第一个（主）模块连接。
2. 将CAN总线适配器电缆束连接到ISO扩展电缆束和“Module In”插头上。
3. 将行驶轨道开关连接到机器上（如必要，将提升开关套件与相应的插头组装在一起，并连接到提升开关输入端。更多信息请参见“提升开关插头的组装”部分）。
4. 提升开关必须连接到系统中的第一个模块上。对于其他模块电缆束，将不使用行驶轨道插头。在这种情况下，应将所有不使用的行驶轨道电缆卷起并固定好。
5. 将A/B电缆束的回路1的配套插头B连接到该回路中第一个传感器的配套插头上。
6. 将A/B电缆束的回路1的配套插头A连接到该回路中最后一个传感器上。
7. 必要时，将扩展电缆束连接到回路1和2的插头上。
8. 将“Module Out”插头连接到下一个模块电缆束的“Module In”插头上。
9. 如步骤4-9所示连接其余模块和电缆束。
10. 将一个端接器连接到最后一个模块电缆束的“Module Out”插头上。

### 5.3 系统布局示例

示例 1: 连接1个回路

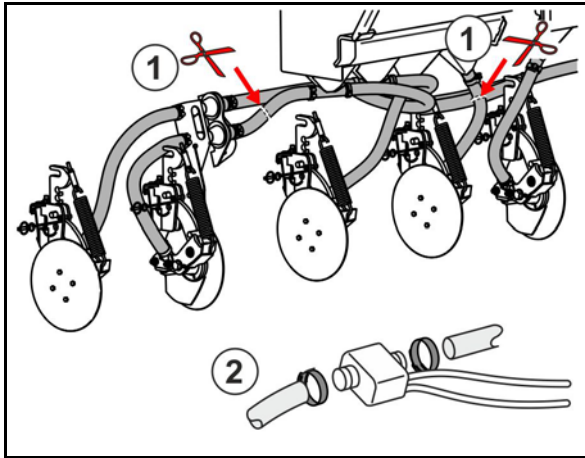


## 示例 2：连接2个回路

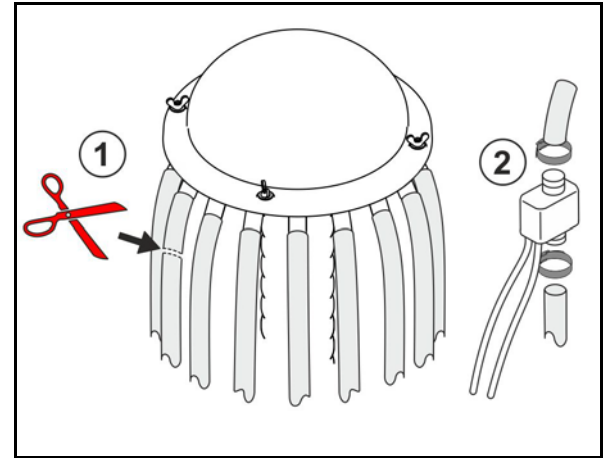


## 在肥料和种子软管中安装传感器

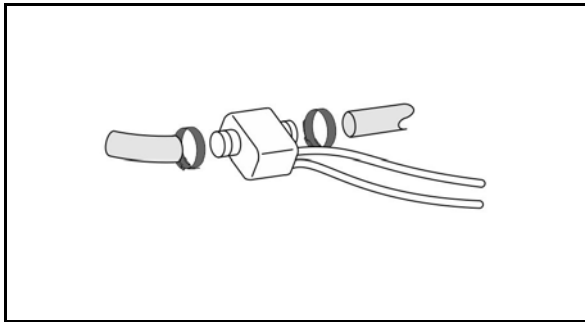
机械定量给料装置



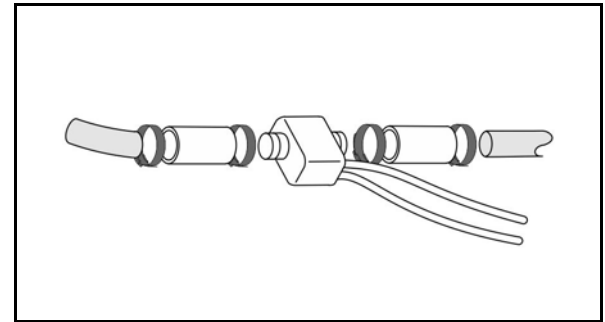
气动定量给料装置



肥料监控



种子监控

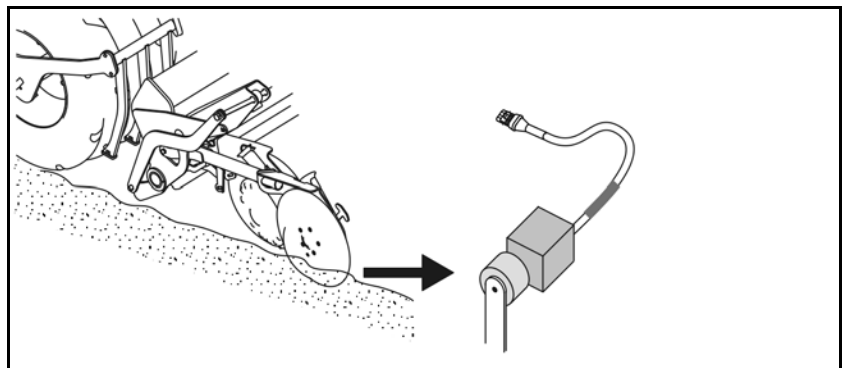


## 安装作业位置传感器

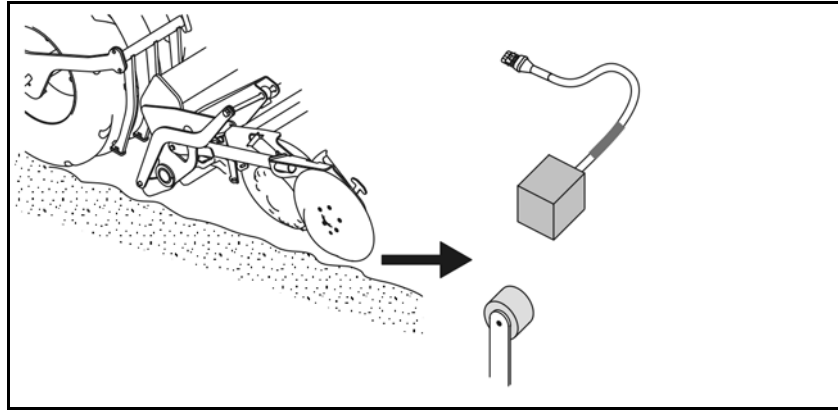


将传感器安装到合适的位置。  
 作业位置 → 传感器，阻尼  
 无作业位置 → 传感器，非阻尼

作业位置：



田边地:



## 6 首次启动

首次启动时，系统自动对连接的模块和回路进行配置。  
要进入信息显示画面，必须首先确认警告。

在首次自动配置时，将通过一条提示显示预期模块数和实际模块数不一致。

<b>205</b> <b>Loop Mismatch</b>	<input checked="" type="checkbox"/>
模块: 1 预期: 1 检测: 4  要使用检测到的配置吗? 检测到的和预期回路是否一致? 如不一致, 检查电缆树连接。	<input type="checkbox"/>

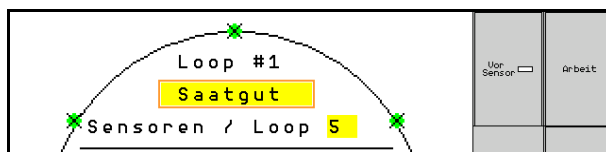
确认检测到的配置并继续。

如果在作业位置上的机器出现错误提示:

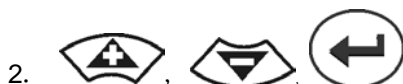
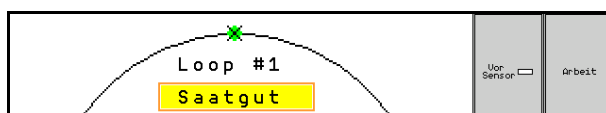
<b>400</b> <b>Saatgutsensor(en)</b> <b>Verstopft</b>						
1	2	3	4	5		




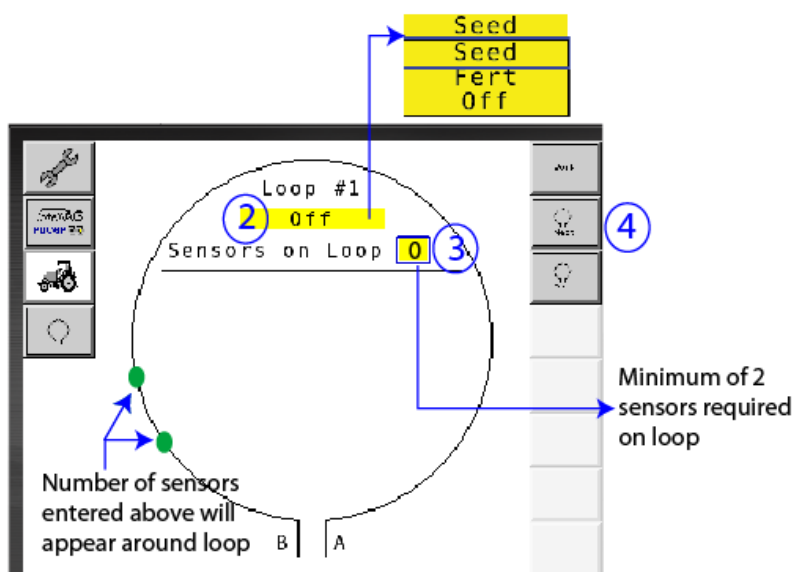
## 6.1 首次配置



1. 通过回路传感器输入栏输入在该回路中安装的传感器数量。
  - 必须安装至少2个或最多54个传感器。
  - 传感器在该回路中显示为绿点。如果其数量与回路中安装的传感器的实际数量不匹配，则检测到的传感器将为绿色，其他传感器将为蓝色。地址分配从与A/B电缆束连接的第一个传感器的插头B开始。
  - 一旦分配了回路和传感器，则会显示在该回路中安装的模块和传感器的附加功能。



2. 从材料选择输入栏中选择：种子、肥料或关闭。
  - 关闭：禁用与回路之间的通信（如果未使用）。
3.  如有必要，请选择下一个回路并重新输入。





---

## 系统的工作状态

---

该系统具备4种工作状态：

- **未就绪状态**

根据保存的配置，将在初始化和启动阶段发生。之后，状态切换至“Ready”（就绪）或“Failed”（失败）。如果硬件配置与保存的配置不一致，则将触发报警。

- **READY STATE（就绪状态）**

在该状态下，机器未激活，也就是说，系统处于待机模式。通常，如果要启用/禁用机器，可通过提升开关进入运行状态。

- **RUN-Zustand（运行状态）**

机器处于工作模式并且传感器监控系统激活。

- **Failed State（故障状态）**

如果出现系统故障、电源或通信故障，则显示红色背景的画面。必须排除此类故障，以便系统能够重新开始运行。

## 7 系统的运行

---

在开始运行时，将对最后保存的系统配置与硬件配置进行比较。出现偏差时，发出报警。

该系统将通过工作位置传感器被启用/禁用。每次系统状态变化时，都将发出报警提示。

只能显示一条活动的警报消息。确认后，会显示下一个警报。

系统传感器之间配备有冗余通信，从而确保整个系统不会因传感器故障而关闭。屏幕上显示阻滞/损坏的传感器以及更详细的信息。

可在两个屏幕上查看监控状态：

- 信息显示（系统概述和所有连接回路的状态）
- 回路配置（单个回路/传感器的状态）

## 7.1 信息显示

### 信息显示

- 显示系统内的所有回路，
- 显示某一个回路/模块上连接的传感器数量，
- 识别出的障碍。

- (1) 当前回路状态作为标志。
- (2) 该回路上的传感器数量
- (3) 报警消息
- (4) 调取报警消息详细信息
- (5) 撒播的材料
- (6) 设置的传感器灵敏度。

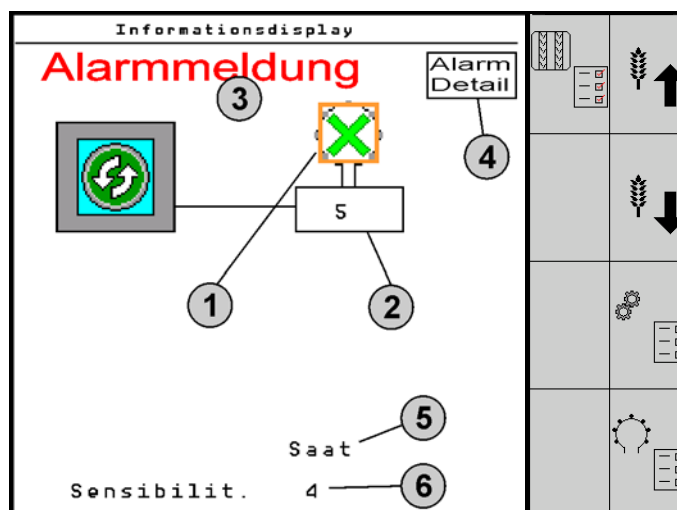



















传感器灵敏度的默认设置为10。  
过高/过低的设置可能导致报警被触发。






对于较小的种子，如果传感器未检测到信号脉冲并因此检测到假定的阻滞，则可能需要调整此设置。

- 10为最高的灵敏度
- 0为最低的灵敏度

### 回路信息显示



功能	调取通过:	功能区	按键
返回至信息显示			
提高传感器的灵敏度 (1-10)		种子  肥料 	
降低传感器的灵敏度 (1-10)		种子  肥料 	
回路配置			 
设置行驶轨道监控			
调取模块诊断 (Shift键  )			 
系统概览			
报警消息详细信息  返回至信息显示			 

回路状态标识:	 - 通信良好  - 通信受限  - 无通信  - (绿色) 发现阻滞, 通信良好  - (黄色) 发现阻滞, 通信受限
---------	---------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------

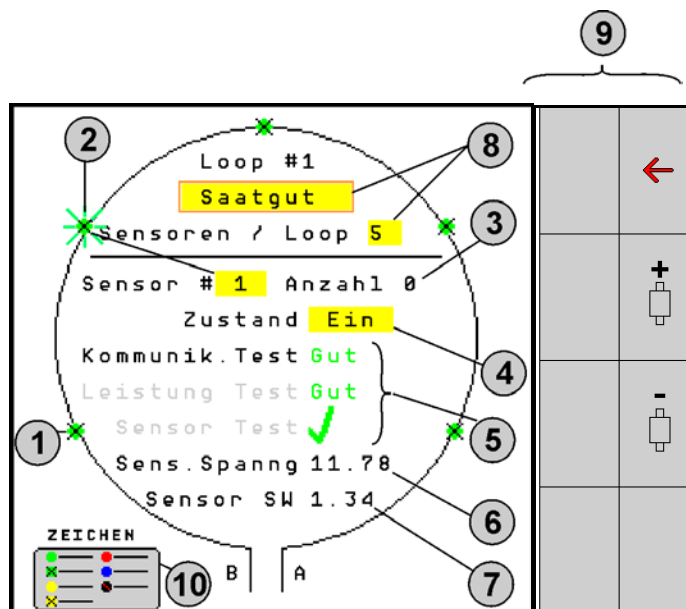
## 7.2 回路配置显示



一旦分配了回路和传感器，则会在回路配置画面上显示在该回路中安装的模块和传感器的功能。选定的回路将作为Loop #1、2显示在画面的上方。

回路配置显示画面显示了选定回路的关键系统参数，其中包括传感器状态、种量和传感器问题。颜色编码图表描述了当前的传感器状态。

回路配置




- (1) 回路中带有状态显示的传感器
- (2) 选定的传感器（闪烁）
- (3) 每秒更新的种量显示。
- (4) 状态输入栏：
  - 打开（回路中活跃的传感器）或
  - 关闭（回路中不活跃的传感器） - 在运行期间禁用特定传感器的警报输出。
- (5) 3个传感器测试的结果。
- (6) 传感器电压 - 低于10V时将触发报警。
- (7) 软件版本。
- (8) 输入首次配置。
- (9) 功能区。
- (10) 传感器状态图表。

某一个回路的传感器当前状态将通过特殊的颜色代码显示出来。传感器图表描述了完成通信、电源和传感器测试后的传感器状态。


## 回路配置的功能区

功能	调取通过:	功能区
返回至信息显示		
选择下一个回路		
选择上一个回路		
选择回路中的下一个传感器		
选择回路中的上一个传感器		
进行通信测试		
进行自检		
进行功率检测		

## 在操作面板上的按键功能

	<ul style="list-style-type: none"> <li>• 可以标记并选择黄色区域以进行调整。</li> <li>• 选定的区域带有红色边框。</li> </ul>
-------------------------------------------------------------------------------------	-----------------------------------------------------------------------------------------------

1.  ,  选择黄色区域。

2.  激活选定的区域。

- 种子 / 肥料 / 关闭
- 回路中的传感器
- 选择回路中的传感器
- 打开/关闭状态

## 7.3 设置行驶轨道监控



在创建行驶轨道时，可以关闭创建行驶轨道时所使用的种子管路的监控功能。

这样就能够避免从种子管路到行驶轨道所造成的错误提示。

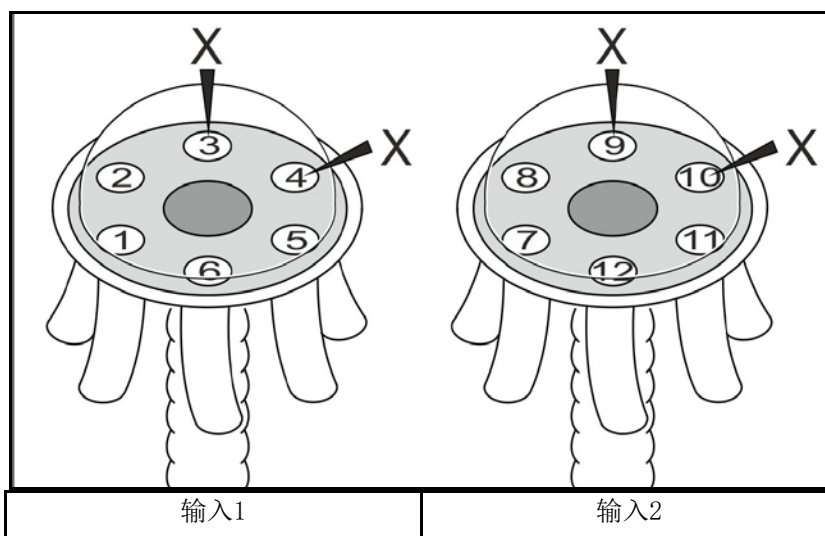
Fahrgasse Einst.			
Module 1			
Input	Typ	Ho/Ni	Senor
1	Düng	HO	ZUWEIS
2	Düng	HO	ZUWEIS
3	Aus		
4	Aus		
5	Aus		
6	Aus		

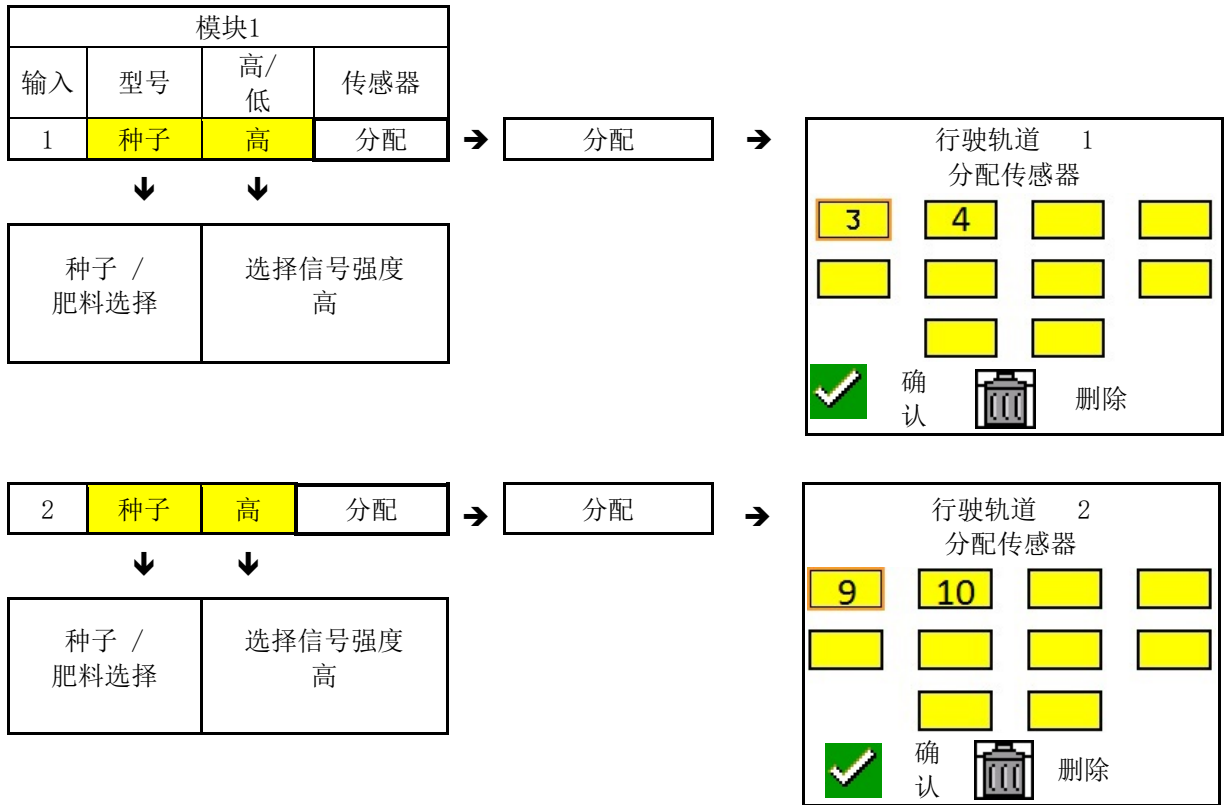
Zubehör Leistung  Ein

举例：

1-12 监控的种子管路

X 行驶轨道的种子管路





## 7.4 系统测试

将通过3次测试检查或重置当前系统状态。

**在电源测试之前，必须进行通信测试并通过。**

每次测试结束后将通过3个传感器图表显示相应的状态。

## 通信测试



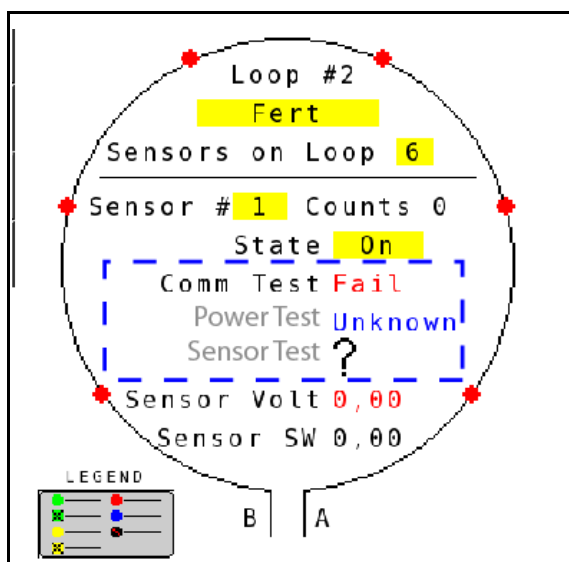
针对系统中的以下错误需要进行通信测试:

- 模块和传感器之间的信号故障
- 配置偏差
- 回路偏差

系统检查后, 将显示以下3种状态之一:

- “Good” (检查/确认系统操作)
- “Limited” (通过传感器通信线路验证/确认系统操作)
- “Fail” (验证/确认需要排除的完整通信故障)。在这种情况下, 将触发全屏警报并显示错误类型。

### 失败的通信测试



### 通信测试的传感器图表

绿色	● Good Two Lines of Sensor Communication.
绿色	✖ Blocked Sensor/Good Blocked with Two Lines of Sensor Communication.
黄色	● Limited One Line of Sensor Communication.
黄色	✖ Blocked Sensor/Limited Blocked with One Line of Sensor Communication.
红色	● Fail No Lines of Sensor Communication.
蓝色	● Unknown No Information Available.
红色	● Off User Configured to Ignore Sensor.
	✖ Close

## 通信测试的传感器图表

通过该图表可识别出七种可能的传感器状态：

### GOOD（良好）

传感器和通信线路已通过自检并且无任何故障。

### BLOCKED SENSOR/GOOD（阻滞传感器/好）

确定了必须排除的传感器问题。通信线路功能正常。

### LIMITED（受限）

在2个传感器之间检测到通信错误。回路的剩余传感器之间的通信功能受限（1条线路）。

### BLOCKED SENSOR/LIMITED（阻滞传感器/受限）

已经检测到传感器的问题和传感器之间的通信错误。回路的剩余传感器之间的通信功能受限（1条线路）。

### FAIL（失败）

在多个传感器和/或模块之间检测到通信错误，系统停止工作。

### UNKNOWN（未知）

检测到配置偏差。检测到的传感器数量与预期数量不一致。

### OFF（关闭）

传感器在回路配置画面中被设置为“关闭”，因此传感器被忽略并且报警消息被抑制。

## Power-Test（电源测试）



传感器之间存在电源错误。

### 进行电源测试的步骤如下：

按下回路配置屏幕上的“Power Test”。系统检查后，将显示以下2种状态之一：

- “Good”（测试/确认电源）
- “Unknown”（测试/确认电源故障）

测试结果显示在回路配置画面中

## 传感器测试



传感器故障可能的原因:

- 电压过低
- 传感器污染

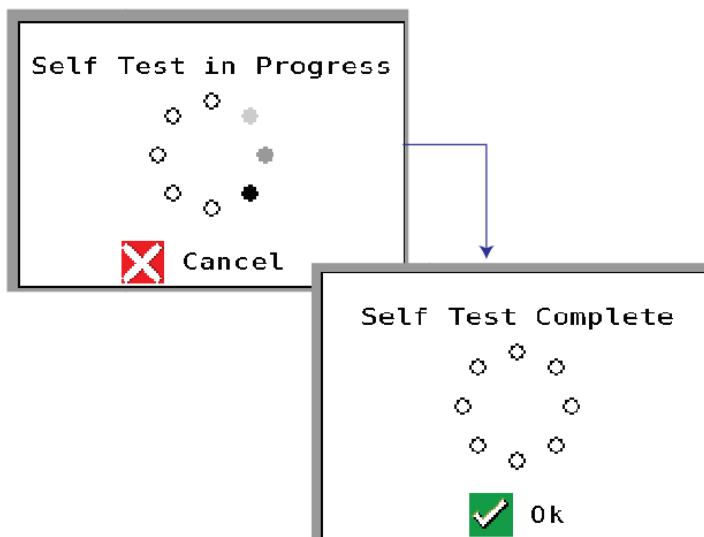
检查传感器后，将显示以下2种状态之一

- 对勾（通过）
- 问号（传感器状态未知）

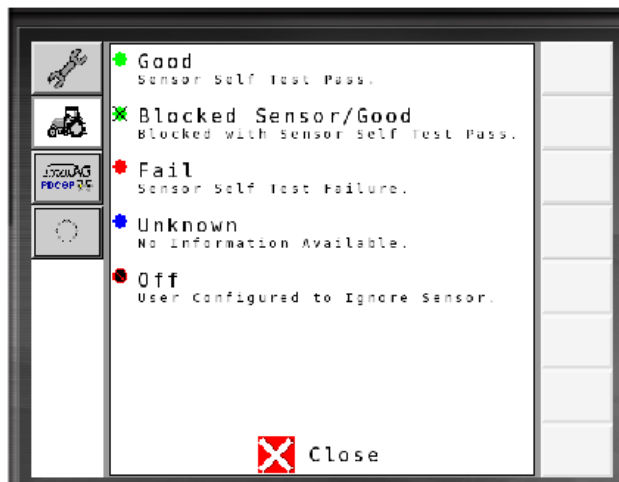
进行传感器测试的步骤如下:

1. 按下回路配置屏幕上的“Sensor Test”。在所有传感器测试期间，将显示自检窗口。  
→ 可以通过按“Cancel”键随时终止自检。
2. 完成自检后，按绿色的“OK”按钮退出该画面。

### 自检窗口



### 传感器图表





## 7.5 系统概览

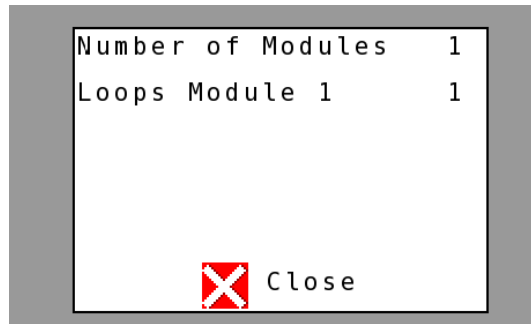


系统概览显示了分配给每个模块的回路数和模块数。  
在信息显示中  
在信息显示中调取系统概览



返回至信息显示。

系统概览



## 7.6 诊断模块

信息显示：

1. Shift键





2.



诊断画面用于识别与系统模块相关的各种信息，并且通常用于排除故障。

每个模块共有3个仅供参考、无法编辑的诊断画面。系统处于活动状态时可以访问这些画面。

-  翻页到另一个页面
-  返回至信息显示。

## 诊断画面 1

诊断页面 1:

Diagnostik			
Modul #1			←
Modul Input Erkan Ni			
Modul Output Sinn Ni			☰
ECU Leist:	11.85U		
Software Version:	01.14		
Baudatum/Stunde:	14 02 05 13		
BootBlock Version:	00.03		
Seriennummer:	28		
Anzahl der Module:	1		
	1 vo 3		

### 检测中的模块

表示故障排除状态“高”或“低”。高=开路，低路=接地

### 模块退出感测

表示故障排除状态“高”或“低”。高=开路，低路=接地

### ECU电源

电气控制单元（ECU）值等于检测到的ECU电压或用于为传感器和模块供电的系统的低电流侧。该值通常与拖拉机蓄电池电压相同或几乎相同。

### 软件版本

模块的软件版本。

### 创建日期/小时

模块床架的日期/时间

### BOOT BLOCK版本

模块的Boot-Block版本

### 序列号

每个模块都具有一个印在标签上的序列号。

### 模块数

检测出的与系统相连的模块数。

## 诊断画面 2

在第二个诊断画面中，显示与模块相连的已检测出的回路数量。  
显示每个回路的电压和电流。

诊断页面 2:

Diagnostik		
Modul #1		
1 Schleife System		
Schl	Spg.	Strom
1A	11.81U	00.12A
1B	11.83U	00.12A
2A	00.00U	00.00A
2B	00.00U	00.00A
U		
Schleif. erkannt 1		
2 von 3		

## 诊断画面 3

在第三个诊断画面中，显示连接组件的系统输出值。

### TRAMLINe输入端 1-6

Tramline值将在以后的软件版本中提供。

### 提升开关

该值以“高”或“低”表示升降开关的输出信号。

“高” - 开放位置；系统已停用。

“低” - 升降开关接地/系统处于活动状态。

### VT启用

该数值设置为“低”。

诊断页面 3:

Diagnostik		
Modul #1		
Fahrgasse Input1:	Ni	
Fahrgasse Input2:	Ho	
Fahrgasse Input3:	Ho	
Fahrgasse Input4:	Ho	
Fahrgasse Input5:	Ho	
Fahrgasse Input6:	Ho	
AS-Schalter	Ho	
UT aktiv:	Ni	
3 von 3		

## 8 维护



清洁传感器时应使用瓶刷清除污物和灰尘。



季节开始以及每周

部件	维护工作
软管	<ul style="list-style-type: none"> <li>• 用水冲洗</li> <li>• 检查缺陷，必要时更换</li> </ul>
传感器	<ul style="list-style-type: none"> <li>• 应瓶刷清洁</li> </ul>

## 9 报警

如果与正常参数之间存在偏差，则会显示警报。

- 100级警报涉及与系统问题或回路偏差相关的严重警报。  
→ 要继续运行，必须排除故障原因。
- 200级警报与回路和传感器中的电源故障有关。
- 300级警报涉及传感器错误。
- 400级警报涉及阻滞和模块错误。

	报警	可能的原因	补救措施
100	Loop Shutdown (回路关闭)	模块电压高于18V的最大工作数值。回路自动关闭。	1) 检查所有电缆束是否松动。 2) 车辆充电系统不受控制。检查系统电压是否正确。
101	ECU Low Voltage (低ECU电压)	模块电压低于11V的最小值。	1) 检查所有电缆束是否松动。 2) 车辆充电系统不受控制。检查系统电压是否正确。
102	ECU High Voltage (高ECU电压)	模块电压高于16V的最大值。	1) 车辆充电系统不受控制。检查系统电压是否正确。
103	Low Voltage (低电压)	回路电压低于11V的最小值。	1) 模块电压可能太低。检查所有电缆束是否松动。 2) 车辆充电系统不受控制。检查系统电压是否正确。
104	High Voltage (高电压)	回路电压高于16V的最大值。	1) 模块电压可能太高。检查所有电缆束是否松动。 2) 车辆充电系统不受控制。检查系统电压是否正确。
105	High Current (高电流强度)	回路电流强度超过5安培。	1) 检查是否挤压电缆、引脚或传感器损坏。 2) 检查系统接地。
106	Position Failure (位置错误)	模块位置错误。	1) 检查模块电缆束。如有必要，使用电压表检查模块输入或模块输出插头的引脚5是否接地。
107	辅助电源短路	辅助电源因警报屏幕上标识的模块可能出现故障而关闭。	1) 检查模块的辅助电源线束是否受损或存在损坏的电线。3
200	Communication Failed Sensor in Loop (回路传感器通信错误)	在2个传感器之间检测到通信错误。传感器之间通信受限。	1) 检查插头是否松动或未固定。 2) 检查通信电缆的引脚2和3是否存在缺陷。
201	Loop Communication (回路通信)	传感器之间通信线路中存在若干错误。回路功能不正常。	1) 检查引脚2和3上通信线路中的若干错误。 2) 检查连接是否松动。
202	Loop Communication (回路通信)	模块错误。回路功能正常，但通信受限。在2个传感器之间检测到通信错误。	1) 检查模块、A/B回路或扩展电缆束的连接。
203	Loop Communication (回路通信)	模块错误。模块和传感器之间通信线路中存在若干错误。回路功能不正常。	1) 检查模块、A/B回路或扩展电缆束的连接。
204	Loop Communication (回路通信)	检测到的传感器数量与预期数量不一致。	1) 为系统配置正确数量的传感器。检查通过回路配置画面输入的传感器数量是否与安装的传感器数量一致。
205	Loop Mismatch (回路偏差)	检测到的模块回路数量与预期数量不一致。	1) 检查所有模块电缆束的连接。
206	Power Communication (电源)	在2个传感器之间检测到断电。回路功能正常，但传感器之间的电源受限。	1) 检查所有传感器的连接是否松动。
207	Power Communication	传感器之间电源存在若干错误。	1) 检查所有传感器的连接是否松动。

	tion (电源)	回路功能不正常。在传感器之间检测到无电源。	
208	Power Communication (电源)	模块和传感器之间电源出错。回路功能正常,但模块和传感器之间的电源受限。	1) 检查所有传感器和A/B回路电缆束的连接是否松动/损坏。
209	Power Communication (电源)	模块和传感器之间电源存在若干错误。回路功能不正常,并且模块和传感器之间无电源。	1) 检查模块、A/B回路或扩展电缆束的连接是否松动。
210	Power Communication (电源)	在电源测试时检测到通信错误。测试已中断。	1) 这些通信错误必须在重新测试前排除。 2) 检查连接是否松动。 3) 回路配置不正确。检测到必须校正的传感器以及偏差。
300	Seed Sensor(s) Self Test Failure (种子传感器自检失败)	传感器错误/镜头污染。	1) 检查损坏的传感器,必要时更换。 2) 清洁镜头。
301	Fertilizer Sensor(s) Self Test Failure (肥料传感器自检失败)	传感器错误/镜头污染。	1) 检查损坏的传感器,必要时更换。 2) 清洁镜头。
306	Seed Sensor Low Voltage (种子传感器低电压)	传感器电压过低。	1) 检查传感器连接和车辆充电器。
307	Fertilizer Sensor Low Voltage (肥料传感器低电压)	传感器电压过低。	1) 检查传感器连接和车辆充电器。
400	Seed Blockage (种子堵塞)	传感器流阻滞。	1) 如果传感器未被阻滞并且连接/传感器正常,则应在解决问题的基础上通过回路配置画面更改灵敏度值。
401	Fertilizer Blockage (肥料堵塞)	传感器流阻滞。	2) 如果传感器未被阻滞并且连接/传感器正常,则应在解决问题的基础上通过回路配置画面更改灵敏度值。
402	Module Detection Mismatch (检测到模块偏差)	预期模块数量与检测到的数量不一致。关闭时,连接模块的数量将被存储在主模块中。如果连接模块的数量在下次启动之前发生变化,则会触发警报。	1) 检查模块电缆束的连接是否有松动/是否存在有缺陷的电缆。
403	Too Many Modules (过多模块)	系统已在CAN总线上检测到4个或更多模块。	1) 如果传感器未被阻滞并且连接/传感器正常,则应在解决问题的基础上通过回路配置画面更改灵敏度值。
404	Too Many Master Modules (过多主模块)	系统已在CAN总线上检测到2个或更多主模块。	1) 检查模块电缆束的模块输入和模块输出连接。
405	Module Intermittent (间歇模块)	模块暂时失去与系统的连接。	1) 检查模块之间的电缆束连接是否松动。
406	模块离线	模块无通信/处于离线状态。	1) 检查所有模块之间的电缆束接口连接和电缆束。 2) 检查是否端接器与最后一个模块,即:模块输出接口连接。





# **AMAZONEN-WERKE**

## **H. DREYER GmbH & Co. KG**

Postfach 51  
D-49202 Hasbergen-Gaste  
Germany

Tel.:+ 49 (0) 5405 501-0  
e-mail:[amazone@amazone.de](mailto:amazone@amazone.de)  
<http://www.amazone.de>

---

